

# 類神經網路為基礎的影像識別法在點焊機之應用

盧家朗、陳盛基

E-mail: 9701144@mail.dyu.edu.tw

## 摘要

本論文主要是將馬達運動控制和影像視覺結合，運用在實物鉑網點焊上，在馬達運動控制方面，撰寫圖控LabVIEW程式，並經由運動控制卡與馬達驅動器連接，控制伺服馬達之移動位置。在影像視覺方面，架設網路攝影機，由上往下攝影，經由Borland C++擷取影像，經影像識別後，再將處理的影像和結果傳給LabVIEW進而控制伺服馬達的運動。影像識別方法則是運用類神經網路，因類神經網路具有平行處理、錯誤容忍度高及聯想記憶的特性，可判斷所擷取到的畫面，進而找到所需的影像，從實驗的結果中證明所提出的類神經影像處理系統能有效的應用於影像的辨識和定位，達到運動控制和影像處理相結合的目的。本研究結果可運用在狹小空間內的點焊工作，提高操作人員安全，避免不必要的意外產生。

關鍵詞：點焊機；鉑網；類神經網路；影像視覺；運動控制；伺服馬達；LabVIEW

## 目錄

目錄	封面內頁 簽名頁 授權書	iii	中文摘要
iv	英文摘要	v	誌謝
vi	目錄	vii	圖目錄
ix	表目錄	xii	第一章 緒論 1.1 研究動機與目的
1.1.2 文獻回顧	2 1.3 研究方法	3	
1.4 論文章節大綱	5 第二章 系統軟硬體架構 2.1 系統架構		
6 2.2 運動控制機構	7 2.2.1 LabVIEW之設計流程		
7 2.2.2 馬達運動控制卡	10 2.2.3 馬達與馬達驅動器	11	2.3
影像識別機構	18 2.4 影像強化	19	第三章 類神經網路
3.1 類神經網路簡介	24 3.1.1 轉移函數	26	
3.2 類神經網路架構與分類	28 3.3 類神經網路優缺點	31	3.4 霍普
菲爾類神經網路架構與觀念	32 3.4.1 最小化能量的觀念	34	霍普菲爾網路
演算法	35 第四章 數位影像處理方法與研究 4.1 數位影像前處理		
38 4.1.1 影像輪廓偵測	39 4.1.2 影像二值化	40	
4.2 影像識別	42 第五章 實驗結果與性能分析 5.1 運動控制操作		
46 5.2 影像視覺操作	51 5.3 檢測與分析		
54 第六章 結論與未來方向 6.1 結論	56 6.2 未來方向		
57 參考文獻	58 附錄A		
61			

## 參考文獻

- [1]R.C.Gonzalez, and E.Woods, " Digital Image Processing," Proceedings of the IEEE, second edition , rentice Hall, 2002.
- [2]S.L.Bartlett, and R.J.Besl, " Automatic Solder Joint Inspection," IEEE Transactions on Pattern Analysis and Machine Intellogenence , vol. 10, no.1 , pp.31-43, 1988.
- [3]邱紹農， “點焊機之照明設計與特徵萃取”，國立清華大學動力機械工程學系碩士論文，2003年6月。
- [4]劉權需， “應用電腦視覺技術於PCB自動檢測系統之設計及開發”，國立交通大學工業工程與管理學系碩士論文，2001年6月。
- [5]鄭光宏， “應用影像視覺於超薄型表面載式電感器之線上自動檢測”，大葉大學機電自動化研究所碩士班碩士論文，2004年6月。
- [6]林東賦， “應用影像處理技術與類神經網路理論於非織物瑕疵辨識”，國立台灣科技大學纖維及高分子工程技術研究所碩士論文，2001年6月。
- [7]曾慶深， “應用類神經網路在流場影像上質點運動之辨識”，國立台灣大學工程科學及海洋工程學研究所碩士論文，2002年12月。
- [8]許哲榮， “應用影像分割法結合倒傳遞類神經網路於印刷電路板之光學檢驗”，大同大學機械工程研究所碩士論文，2007年7月。
- [9]N. M. Nasrabadi, and W. Li, " Object Recognition by a Hopfield Neural Network," Proceedings of the IEEE vol.21,no.6, pp. 1523-1535, 1991.
- [10]D. L. Lee, " Pattern Sequence Recognition Using a Time Vary Hopfield Network," IEEE Trans. Neural Networks, vo1.3, no.2, pp.

330-342, 2002.

[11]W. J. Li and T. Lee, " Object recognition and articulated object learning by accumulative Hopfield matching, " Pattern Recognition , vol. 35, pp. 1933-1948, 2002.

[12]Jigen Peng and Zong-Ben Xu, " A Critical Analysis on Global Convergence of Hopfield-Type Neural Networks, " IEEE Transactions on Circuits and Systems, vol. 52, no. 4, pp. 804-814, 2005.

[13]Liang Chen, " Pattern Classification by Assembling Small Neural Networks, " Proceedings of International Joint Conference on Neural Networks, pp. 1947-1952, 2005.

[14]H. A. Talebi, and Rajnikant V. Patel, " A Stable Neural Network Based Observer With Application to Flexible-Joint Manipulators, " IEEE Transactions on Neural Network vol.17, no. 1, pp. 118-129, 2006.

[15]Yong Li, Zheng Tang and GuangPu Xia, " A Positively Self-Feedbacked Hopfield Neural Network Architecture for Crossbar Switching, " IEEE Transactions on Circuits and Systems vol. 52, no. 1 , pp.200-206, 2005.

[16]Zeng-Guang Hou, " A Recurrent Neural Network for Hierarchical Control of Interconnected Dynamic Systems, " vol. 18, no. 2, pp. 466-481, 2007.

[17]葉怡成 , “類神經網路模式應用與實作 ” , 儒林圖書有限公司 , 2004年9月八版。

[18]王進德 , 蕭大全 , “類神經網路與模糊控制理論入門 ” , 全華科技圖書股份有限公司 , 1994年9月。

[19]繆紹剛 , “數位影像處理 ” , 全華科技圖書股份有限公司 , 2005年6月初版。

[20]張斐章、張麗秋、黃浩倫 , “類神經網路理論與實務 ” , 臺灣東華圖書局股份有限公司 , 2004年3月出版。

[21]張一中 , “影像處理在自動焊接之應用 ” , 大葉大學電機工程學系碩士論文 , 2005年6月。