

# The Study of Active Head-Light Control System

謝明志、張舜長

E-mail: 9224315@mail.dyu.edu.tw

## ABSTRACT

In recent years, people take more interest in the driving safety, especially nighttime driving. There are more car manufactories and their suppliers making study in advanced headlamp system, like adaptive front light system(AFS) of Benz, adaptive forward lighting(AFL) of Opel, Adaptive lighting control(ALC) of BMW and etc.. The technologies are said to make a significant contribution for driver visibility in the nighttime driving conditions. But in Taiwan, there is no relative research about that. In this study, we will develop an adaptive headlamp applied in the cars to improve the problem of nighttime driving safety. This study can be divided into three parts. First, we assemble a rotational headlamp model by encoder and microswitch. Second, we assemble a headlamp model which can change up or down project angle by microcontroller. Finally, we integrate the above two parts to provide an adaptive front light system.

Keywords : encoder , microswitch, microcontroller

## Table of Contents

目錄 封面內頁 簽名頁 授權書	iii 中文摘要
v 英文摘要	vi 誌謝
vii 目錄	viii 圖目錄
x 表目錄	xii 符號說明
xiii 第一章 緒論	1 1.1 研究
背景	2 1.3 文獻回顧
1 1.2 研究動機與目的	3 1.3.2 BENZ AFS控制系統
3 1.3.1 Eureka Project 1403 AFS	4 1.3.4 日本小系(KOITO)AFS控制系統
5 1.3.3 OPEL AFL控制系統	5 1.3.5 BMW
ALC控制系統	11 1.3.6 HONDA AHL控制系統
13 1.4 研究步驟	12 1.3.7 頭燈高低方向的控制
章 系統描述	15 1.5 報告架構
上下擺動機構之設計	17 2.1 控制頭燈左右擺動機構之設計
24 2.3.2 編碼器的特性	18 2.2 控制頭燈
制器的設計	20 2.3 相關元件特性探討
略	24 2.3.1 步進馬達的特性
41 第四章 結論	34 第三章 控
側視圖)	37 3.2 頭燈上下擺動控制策
在轉向時的性能展現圖	49 參考文獻
BENZ W211之AFS活動頭燈實體圖	4 圖1.2 AFS作用示意圖(
圖1.8 OPEL轉向光功能之比較圖	6 圖1.4 BENZ AFS
9 圖1.10 KOITO AFS轉向時之性能展現	7 圖1.6
10 圖1.12 BMW ALC汽車動態控制架構圖	8
11 圖1.14 HONDA AHL之性能評估	9 圖1.9 OPEL AFL系統實車裝置圖
13 圖1.16 系統元件示意圖	10 圖1.11 KOITO AFS控制架構圖
向照明燈 - Dyna View 實體圖	11 圖1.13 BMW ALC導航系統控制架構圖
側大燈結構實體圖	12 圖1.15 動態水平調整頭燈作用示意圖
角度感知器實體圖	14 圖1.17 HELLA發售的輔助轉
進馬達結構示意圖	18 圖2.2 左外側大燈結構
2相五線式步進馬達實體圖	19 圖2.4 左、右內
圖2.12 光學旋轉式編碼器主要構造	21 圖2.6 傾斜
29 圖2.14 單相輸出型旋轉編碼器之正反轉波形	23 圖2.8 步
	24 圖2.10
	26
	27 圖2.13 單相輸出型旋轉編碼器之結構圖
	30 圖2.15 ?相輸出型旋轉編碼器之正反轉波形

30 圖2.16 ?相輸出型(有Z點)旋轉編碼器輸出波形

31 圖2.17 光學旋轉式編碼器實體圖

32 圖2.18 編碼器接法

32 圖2.19 編碼器之單相輸出波形圖

33 圖2.20 直流馬達與近接開關

34 圖2.21 頻率轉換器

35 圖2.22 車速、頻率與輸出電壓之關係

36 圖3.1 左、右外側大燈系統整體架構圖

39 圖3.2 方向盤向右轉之頭燈照射圖

40 圖3.3 鹵素燈與氙氣頭燈照明比較圖

41 圖3.4 不同煞車狀況下之煞車減速度與煞車距離

42 圖 3.5 左、右內側大燈系統整體架構

圖

45 圖3.6 依車速變化之頭燈照射圖

46 圖3.7 車速70km/hr時修正的頭燈照

射圖

48 表目錄 表2.1 前軸角度與水平位置感知器的電壓關係

22 表2.2 車速、頻率與輸出

電壓之關係

35 表3.1 W210之車速與煞車距離關係表

42 表3.2 前軸角度、車

身高度與步進馬達修正步數之關係

47 符號說明 為頭燈的旋轉角度(頭燈左右擺動的角度)(度) 為前輪的轉角(度) r 為迴轉半徑(公尺) d 為燈光照射距離(公尺) p 為燈光照射的目標點 為頭燈對準的角度(頭燈上下擺動的角度) (度)

為迴轉半徑(公尺) d 為燈光照射距離(公尺) p 為燈光照射的目標點 為頭燈對準的角度(頭燈上下擺動的角度) (度)

## REFERENCES

- [1] [www.vda.de/en/service/jahresbericht/auto2000/auto+sicherheit/s\\_18.html](http://www.vda.de/en/service/jahresbericht/auto2000/auto+sicherheit/s_18.html).
- [2] [www.memagazine.org/backissues/june01/features/letlight/letlight.html](http://www.memagazine.org/backissues/june01/features/letlight/letlight.html).
- [3] M. Hamm and E.- O. Rosenhahn, "Innovation in Lighting with Adaptive Headlamp Technology", SAE Paper 2001-01-3392.
- [4] Automotive Engineer international (December 2002 Bending light).
- [5] [www.21sports.com/StaticNews/2002-09-03/News1375a531.htm](http://www.21sports.com/StaticNews/2002-09-03/News1375a531.htm).
- [6] [www.autoweb.hr/autozine/index.php?sectID=4&storyID=1868](http://www.autoweb.hr/autozine/index.php?sectID=4&storyID=1868).
- [7] [www.gm.com/company/gmability/safety/news\\_issues/releases/opel\\_102802\\_.html](http://www.gm.com/company/gmability/safety/news_issues/releases/opel_102802_.html).
- [8] [www.koito.co.jp/english/news/20030218.pdf](http://www.koito.co.jp/english/news/20030218.pdf).
- [9] J. P. Lowenau, J. H. Bernasch, H. G. Rieker, P. J. Venhoven, J. P. Huber, H. Huhn, "Adaptive Light Control - A New Light Concept Controlled by Vehicle Dynamics and Navigation", SAE Paper 980007.
- [10] 楊晨初 , "汽車頭燈系統之發展" , 車輛研測資訊 , 1998/7。
- [11] D. Boebel , H. Eichler and V. Hebler, "Bifunction HID Headlamp Systems Reflection and Projection Type", SAE Paper 2000-01-0429.
- [12] C. M. Kormanyos, "HID System with Adaptive Vertical Aim Control", SAE Paper 980003.
- [13] [designer.mech.yzu.edu.tw/article/articles/course/\(2000-05-05\)\\_步進馬達簡介.htm](http://designer.mech.yzu.edu.tw/article/articles/course/(2000-05-05)_步進馬達簡介.htm).
- [14] [cslin.auto.fcu.edu.tw/eduteach/plcb/plcexp7](http://cslin.auto.fcu.edu.tw/eduteach/plcb/plcexp7).
- [15] [pemclab.cn.nctu.edu.tw/W3elemac/homework/rept/u8312052/INDEX.HTM](http://pemclab.cn.nctu.edu.tw/W3elemac/homework/rept/u8312052/INDEX.HTM).
- [16] [elearning.stut.edu.tw/teach/sensor/site.htm](http://elearning.stut.edu.tw/teach/sensor/site.htm).
- [17] [www.valeo.com/pdf/activities/lighting/5G\\_Xenon.pdf](http://www.valeo.com/pdf/activities/lighting/5G_Xenon.pdf).
- [18] Mercedes-Benz work information system.