

具視覺辨識功能之機械手臂控制器設計與研究

陳茂林、胡永柟

E-mail: 8515894@mail.dyu.edu.tw

摘要

產業自動化為目前國內產業升級之重點發展,而有鑑於工廠成本與工作環境所面臨之種種困難現象,本論文研究期以影像處理辨識系統之機械手臂,做為落實影像技術與機械手臂相配合,使得在產業工業生產上提升產業升級及工廠自動化,以達到整合系統之目的. 在本論文研究設計上, 研究重點是設計一具有視覺辨識系統控制器,藉由其強大的學習能力,可於工廠生產上,能對工廠生產之多樣物品,有一精密準確的辨識能力,可正確將物品影像特徵辨識出來,在經由CPU送出信號,傳輸至吾人所設計之具單晶微處理控制器的機械手臂,以正確將物體做抓取.移動.放置等功能.

關鍵詞：影像辨識系統；單晶微處理控制器；影像特徵抽取

目錄

0

參考文獻

0